

2.2. Linjärt beroende och oberoende

Definition 2.15. Låt v_1 , v_2 och v_3 vara en mängd vektorer i rummet. Vektorerna v_1 , v_2 och v_3 är **linjärt beroende** om det finns reella tal λ_1 , λ_2 och λ_3 , ej alla noll, så att

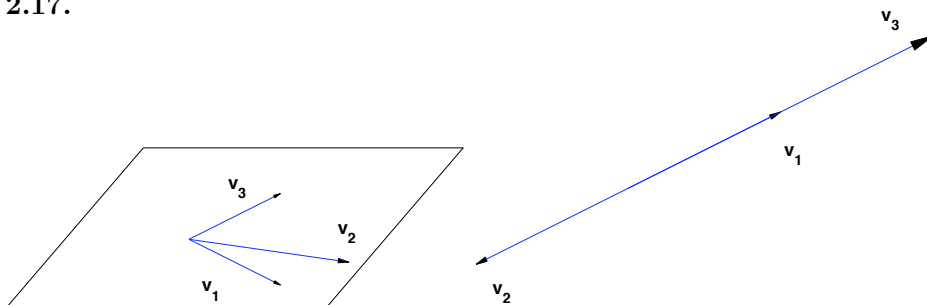
$$\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 v_3 = \mathbf{0}.$$

Mängden $\{v_1, v_2, v_3\}$ är **linjärt oberoende** om

$$\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 v_3 = \mathbf{0}, \quad \text{endast för } \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0. \quad (\text{Trivial lösning!})$$

Exempel 2.16. Om mängden $\{v_1, v_2, v_3\}$ är linjärt beroende, så betyder det att en eller flera vektorer är en linjärkombination i dem andra. Geometriskt betyder det att vektorerna ligger i samma plan eller parallella med en linje.

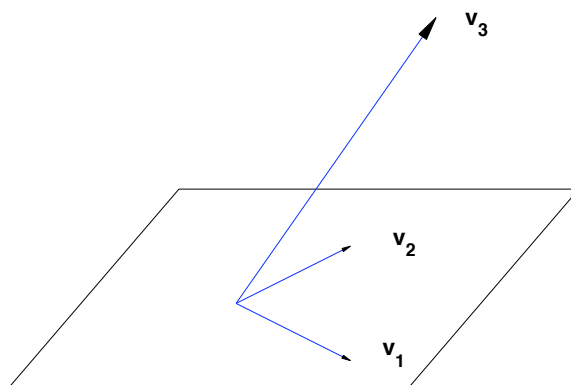
Figur 2.17.



□

Exempel 2.18. Om mängden $\{v_1, v_2, v_3\}$ är linjärt oberoende, så är ingen vektor en linjärkombination av dem andra. Geometriskt betyder det att vektorerna spänner upp hela rummet.

Figur 2.19.



□

Exempel 2.20. Undersök om mängden $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3\}$, där $\mathbf{v}_1 = \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\mathbf{v}_2 = \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

och $\mathbf{v}_3 = \underline{e} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ är linjärt beroende eller linjärt oberoende.

Lösning: Enligt Definition 2.15 så är mängden $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3\}$ linjärt beroende om det finns $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \in \mathbf{R}$ ej alla 0, så att

$$\lambda_1 \mathbf{v}_1 + \lambda_2 \mathbf{v}_2 + \lambda_3 \mathbf{v}_3 = \mathbf{0} \Leftrightarrow \lambda_1 \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \lambda_2 \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda_3 \underline{e} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \mathbf{0}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_1 + \lambda_2 = 0 \\ \lambda_2 + \lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 + \lambda_3 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right) \Leftrightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \end{array} \right) \Leftrightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \end{array} \right).$$

Systemet har endast lösningen $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$. Alltså är mängden $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3\}$, linjärt oberoende.

Geometriskt betyder detta att ingen vektor är en linjärkombination av de övriga; vektorerna ligger inte i ett och samma plan utan spänner upp rummet. \square

Exempel 2.21. Undersök om mängden $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3\}$, där $\mathbf{v}_1 = \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\mathbf{v}_2 = \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

och $\mathbf{v}_3 = \underline{e} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ är linjärt beroende eller linjärt oberoende.

Lösning: Definition 2.15 igen ger att

$$\lambda_1 \mathbf{v}_1 + \lambda_2 \mathbf{v}_2 + \lambda_3 \mathbf{v}_3 = \mathbf{0} \Leftrightarrow \lambda_1 \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \lambda_2 \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda_3 \underline{e} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \mathbf{0}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_1 + \lambda_2 + 2\lambda_3 = 0 \\ \lambda_2 + \lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 + \lambda_3 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right) \Leftrightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_1 = -t \\ \lambda_2 = -t \\ \lambda_3 = t \end{cases}$$

där $t \in \mathbf{R}$. Då alla λ :na inte är 0 är mängden $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3\}$ linjärt beroende.

Låt oss titta på detta lite närmare. Med lösningen $\lambda_1 = -t$, $\lambda_2 = -t$ och $\lambda_3 = t$ insatt i definitionen får vi

$$\lambda_1 \mathbf{v}_1 + \lambda_2 \mathbf{v}_2 + \lambda_3 \mathbf{v}_3 = \mathbf{0} \Leftrightarrow -t\mathbf{v}_1 - t\mathbf{v}_2 + t\mathbf{v}_3 = \mathbf{0}.$$

Dividerar vi med $-t$ får vi relationen

$$\mathbf{v}_1 + \mathbf{v}_2 - \mathbf{v}_3 = \mathbf{0}.$$

Vi ser nu att varje vektor kan skrivas som en linjärkombination i de övriga, t.ex.,

$$\mathbf{v}_1 = -\mathbf{v}_2 + \mathbf{v}_3 \quad \text{eller} \quad \mathbf{v}_3 = \mathbf{v}_1 + \mathbf{v}_2.$$

Detta betyder att i en linjärt beroende mängd av vektorer så finns det minst en vektor som är en linjärkombination i de övriga.

Geometriskt betyder detta att minst en vektor är en linjärkombination i de övriga; vektorerna ligger därmed i ett och samma plan. \square

Exempel 2.22. a) Vektorerna $\mathbf{v}_1 = \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\mathbf{v}_2 = \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\mathbf{v}_3 = \underline{e} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ och

$\mathbf{v}_4 = \underline{e} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ är linjärt beroende men spänner upp rummet.

b) Vektorerna $\mathbf{v}_1 = \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ och $\mathbf{v}_2 = \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ är linjärt oberoende men spänner ej upp rummet. \square

Exempel 2.23. Ligger vektorerna \mathbf{u} , \mathbf{v} och \mathbf{w} i samma plan om

$$\text{a) } \mathbf{u} = \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v} = \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \text{och} \quad \mathbf{w} = \underline{e} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{b) } \mathbf{u} = \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v} = \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \text{och} \quad \mathbf{w} = \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Lösning: a) Vektorerna \mathbf{u} , \mathbf{v} och \mathbf{w} ligger i samma plan om mängden $\{\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}\}$ är linjärt beroende. Eftersom

$$\lambda_1 \mathbf{u} + \lambda_2 \mathbf{v} + \lambda_3 \mathbf{w} = \mathbf{0} \Leftrightarrow \lambda_1 \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \lambda_2 \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda_3 \underline{e} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \underline{e} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

endast för $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$, så är mängden $\{\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}\}$ linjärt oberoende och ligger därmed inte i samma plan.

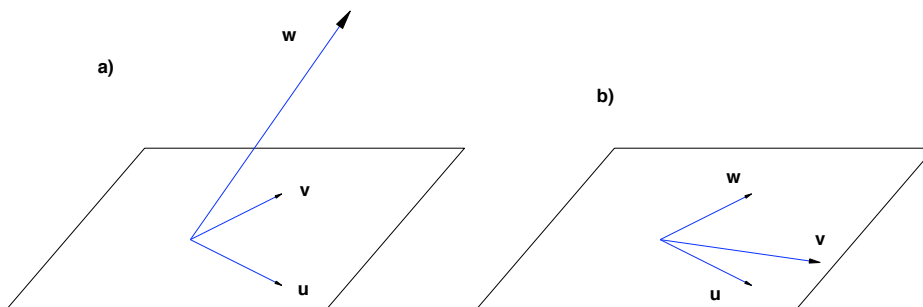
b) Vi undersöker linjärt beroende och får att

$$\lambda_1 \mathbf{u} + \lambda_2 \mathbf{v} + \lambda_3 \mathbf{w} = \mathbf{0} \Leftrightarrow \lambda_1 \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \lambda_2 \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda_3 \underline{e} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} = \underline{e} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

har lösningen $\lambda_1 = -2$, $\lambda_2 = 4$, $\lambda_3 = -2$. Detta betyder att mängden $\{\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w}\}$ är linjärt beroende och ligger därmed i samma plan. Dessutom gäller relationen

$$-2\mathbf{u} + 4\mathbf{v} - 2\mathbf{w} = \mathbf{0} \Leftrightarrow \mathbf{u} - 2\mathbf{v} + \mathbf{w} = \mathbf{0}.$$

Figur 2.24.



□